

콘텐츠

flat_gearhead_K6H□BT	2
페이지 41	2
페이지 48	2
페이지 49	2
페이지 50	2
flat_gearhead_K8H□BT	6
페이지 43	6
페이지 48	6
페이지 49	6
페이지 50	6
flat_gearhead_K9H□BT	10
페이지 45	10
페이지 48	10
페이지 49	10
페이지 50	10
flat_gearhead_K10H□BT	14
페이지 47	14
페이지 48	14
페이지 49	14
페이지 50	14

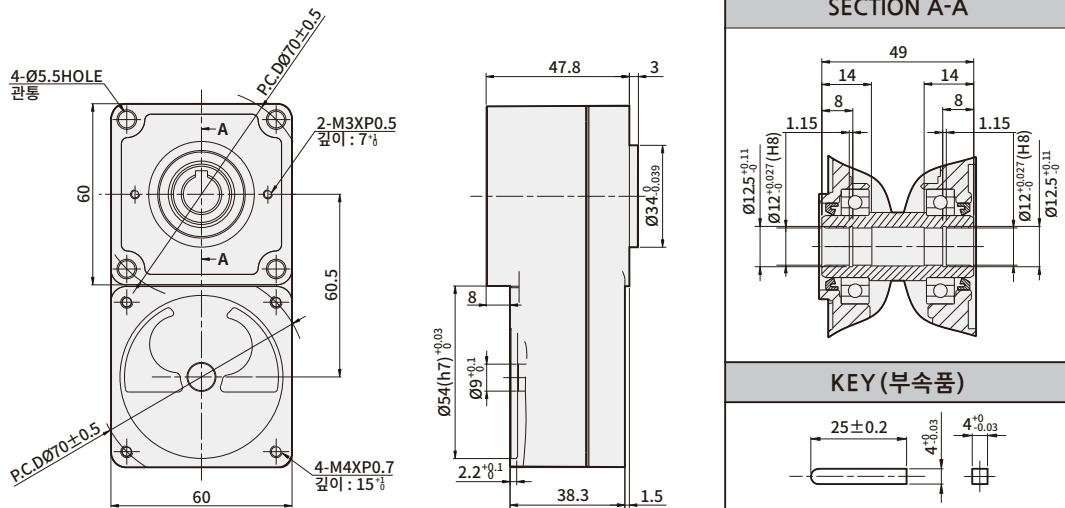
BRUSHLESS AC/DC MOTOR UNIT - Gearhead

DIMENSIONS

GEARHEAD K6H□BTH

K6H□BTH

무게 : 0.7Kg

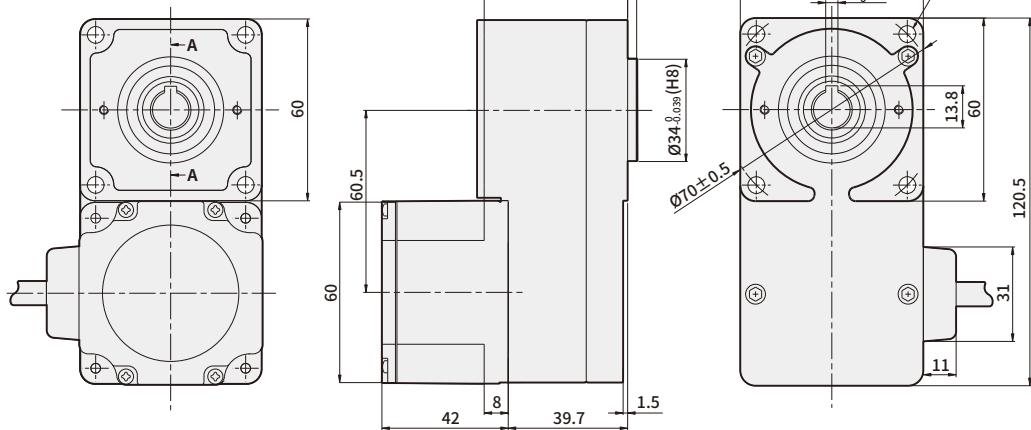


K6BH30N■ + K6H□BTH

K6FH30NC + K6H□BTH

K6XH30N2 + K6H□BTH

무게 : 1.2Kg



DIMENSION TABLE

GEARHEAD 품명	감속비	취부 BOLT
K6H□BTH	5, 10, 15, 20, 30 50, 100, 200	M5 P0.8×65

※ 모터 품명 끝에 -B (BRAKE) 또는 -E (ENCODER), -BE (BRAKE+ENCODER) 가 들어갈 수 있습니다.

※ 모터 품명 중 ■에는 전원 전압을 나타내는 U (단상 100~115V), C (단상 200~230V)가 들어갑니다.

※ 감속기 품명 중 □에는 감속비를 나타내는 숫자가 들어갑니다.

※ GEARED MOTOR 및 FLAT TYPE 감속기에는 취부 BOLT SET가 내장되어 있습니다. (평 WASHER, SPRING WASHER, 육각 NUT 각 4개)

→ GEARHEAD 전달효율

품명	감속비	5	10	15	20	30	50	100	200	
	K6H□B	90%		86%		81%				
	K8H□B	90%		86%		81%				
	K9H□B	90%		86%		81%				
	K10H□BU	90%		86%		81%				
	K6H□BTH	80%	85%							
	K8H□BTH	85%								
	K9H□BTH	85%								
	K10H□BTH	85%								

→ AC MOTOR + GEARHEAD 허용 TORQUE

단위 = N·m

품명	감속비	5	10	15	20	30	50	100	200
	속도제어범위[r/min]	20~600	10~300	6.7~200	5~150	3.3~100	2~60	1~30	0.5~15
K6BH30N■ + K6H□B	100~3000	0.45	0.9	1.4	1.8	2.6	4.3	6	6
		0.9	1.8	2.7	3.6	5.2	8.6	16	16
		1.35	2.7	4.1	5.4	7.7	12.9	25.8	30
		2.2	4.4	6.6	8.8	12.6	21.1	30	30
		0.4	0.85	1.3	1.7	2.6	4.3	8.5	17
		0.85	1.7	2.6	3.4	5.1	8.5	17	34
		1.9	3.8	5.7	7.7	11.5	19.1	38.3	68
		2.1	4.2	6.2	8.3	12.5	21	42	68
품명	감속비	5	10	15	20	30	50	100	200
	속도제어범위[r/min]	20~800	10~400	6.7~266	5~200	3.3~133	2~80	1~40	0.5~20
K6FH30NC+K6H□B	100~3000	0.45	0.9	1.4	1.8	2.6	4.3	6	6
	4000	0.36	0.72	1.08	1.4	2.1	3.4	5.4	5.4
K8FH60NC+K8H□B	100~3000	0.9	1.8	2.7	3.6	5.2	8.6	16	16
	4000	0.68	1.4	2.0	2.7	3.9	6.5	12.9	14
K9FH150NC+K9H□B	100~3000	2.2	4.4	6.6	8.8	12.6	21.1	30	30
	4000	1.4	2.7	4.1	5.4	7.7	12.9	25.8	27
K10FH200NC+K10H□BU	100~3000	2.9	5.9	8.8	11.7	16.8	28	52.7	70
	4000	2	4.1	6.1	8.1	11.6	19.4	36.5	63
K10FH400NC+K10H□BU	100~3000	5.9	11.7	17.6	23.4	33.5	55.9	70	70
	4000	4.3	8.6	12.8	17.1	24.5	40.9	63	63
K6FH30NC+K6H□BTH	100~3000	0.4	0.85	1.3	1.7	2.6	4.3	8.5	17
	4000	0.30	0.64	0.96	1.3	1.9	3.2	6.4	12.8
K8FH60NC+K8H□BTH	100~3000	0.85	1.7	2.6	3.4	5.1	8.5	17	34
	4000	0.64	1.3	1.9	2.6	3.8	6.4	12.8	25.5
K9FH150NC+K9H□BTH	100~3000	2.1	4.2	6.2	8.3	12.5	21	42	68
	4000	1.3	2.6	3.8	5.1	7.7	12.8	25.5	51
K10FH200NC+K10H□BTH	100~3000	2.8	5.5	8.3	11.1	16.6	27.6	55.3	—
	4000	1.9	3.8	5.7	7.7	11.5	19.1	38.3	—
K10FH400NC+K10H□BTH	100~3000	5.5	11.1	16.6	22.1	33.2	55.3	110	—
	4000	4.0	8.1	12.1	16.2	24.2	40.4	80.8	—

※ 모터 품명 끝에 -B (BRAKE) 또는 -E (ENCODER), -BE (BRAKE+ENCODER) 가 들어갈 수 있습니다.

※ 모터 품명 중 ■에는 전원 전압을 나타내는 U (단상 100~115V), C (단상 200~230V)가 들어갑니다.

※ 감속기 품명 중 □에는 감속비를 나타내는 숫자가 들어갑니다.

※ 회전 방향은 □색이 MOTOR와 같은 방향을 나타냅니다. 그 외는 역방향입니다.

※ Flat Gearhead 앞에서 볼 때는 Motor와 반대 방향, Flat Gearhead 뒤 (Motor 설치면 측)에서 볼 때는 Motor와 같은 방향으로 회전합니다.

→ DC MOTOR + GEARHEAD 허용 TORQUE

단위 = N·m

품명	감속비		5	10	15	20	30	50	100	200
	속도제어범위[r/min]		20~600	10~300	6.7~200	5~150	3.3~100	2~60	1~30	0.5~15
K6XH30N2 + K6H□B		100~2500	0.54	1.1	1.6	2.2	3.1	5.2	6	6
		3000	0.3	0.54	0.81	1.1	1.5	2.6	5.2	6
K8XH50N2 + K8H□B		100~2500	0.9	1.8	2.7	3.6	5.2	8.6	16	16
		3000	0.45	0.9	1.4	1.8	2.6	4.3	8.6	16
K9XH100N2 + K9H□B		100~2500	1.8	3.6	5.4	7.2	10.3	17.2	30	30
		3000	0.9	1.8	2.7	3.6	5.2	8.6	17.2	30
K6XH30N2 + K6H□BTH		100~2500	0.48	1	1.5	2	3.1	5.1	10.2	17
		3000	0.2	0.51	0.77	1	1.5	2.6	5.1	10.2
K8XH50N2 + K8H□BTH		100~2500	0.85	1.7	2.6	3.4	5.1	8.5	17	34
		3000	0.43	0.85	1.3	1.7	2.6	4.3	8.5	17
K9XH100N2 + K9H□BTH		100~2500	1.7	3.4	5.1	6.8	10.2	17	34	68
		3000	0.85	1.7	2.6	3.4	5.1	8.5	17	34
품명	감속비		5	10	15	20	30	50	100	200
	속도제어범위[r/min]		20~800	10~400	6.7~267	5~200	3.3~133	2~80	1~40	0.5~20
K10XH200N2 + K10H□BU		100~3000	2.9	5.9	8.8	11.7	16.8	28	52.7	70
		4000	2.0	4.1	6.1	8.1	11.6	19.4	36.5	63
K10XH400N9 + K10H□BU		100~3000	5.9	11.7	17.6	23.4	33.5	55.9	70	70
		4000	4.3	8.6	12.8	17.1	24.5	40.9	63	63
K10XH200N2 + K10H□BTH		100~3000	2.8	5.5	8.3	11.1	16.6	27.6	55.3	—
		4000	1.9	3.8	5.7	7.7	11.5	19.1	38.3	—
K10XH400N9 + K10H□BTH		100~3000	5.5	11.1	16.6	22.1	33.2	55.3	110	—
		4000	4.0	8.1	12.1	16.2	24.2	40.4	80.8	—

※ 모터 품명 끝에 -B (BRAKE) 또는 -E (ENCODER), -BE (BRAKE+ENCODER) 가 들어갈 수 있습니다.

※ 감속기 품명 중 □에는 감속비를 나타내는 숫자가 들어갑니다.

※ 회전 방향은 □색이 MOTOR와 같은 방향을 나타냅니다. 그 외는 역방향입니다.

※ Flat Gearhead 앞에서 볼 때는 Motor와 반대 방향, Flat Gearhead 뒤 (Motor 설치면 측)에서 볼 때는 Motor와 같은 방향으로 회전합니다.

→ 허용 OVERHANG 하중 및 허용 THRUST 하중

품명		감속비	허용 OVERHANG 하중				허용 THRUST 하중			
			출력축 끝단부터 10mm		출력축 끝단부터 20mm					
			N	kgf	N	kgf				
GEARHEAD	K6H□B	5	100	10	150	15	40	4		
		10,15,20	150	15	200	20				
		30,50,100,200	200	20	300	30				
	K8H□B	5	200	20	250	25	100	10		
		10,15,20	300	30	350	35				
		30,50,100,200	450	45	550	55				
	K9H□B	5	300	30	400	40	150	15		
		10,15,20	400	40	500	50				
		30,50,100,200	500	50	650	65				
	K10H□BU	5,10,15,20	550	55	800	80	200	20		
		30,50	1000	100	1250	125	300	30		
		100,200	1400	140	1700	170	400	40		
	K6H□BTH	5,10	450	45	370	37	200	20		
		15~200	500	50	400	40				
	K8H□BTH	5,10	800	80	660	66	400	40		
		15~200	1200	120	1000	100				
	K9H□BTH	5,10	900	90	770	77	500	50		
		15,20	1300	130	1110	111				
		30,50,100,200	1500	150	1280	128				
	K10H□BTH	5,10	1230	123	1070	107	800	80		
		15,20	1680	168	1470	147				
		30,50,100	2040	204	1780	178				
MOTOR	K6BS30N■, K6FS30NC K6XS30N2		70	7	100	10	·THRUST 하중이 걸리지 않도록 해주시오. 어쩔 수 없는 경우에는 모터 중량의 50% 이하로 해주시오.			
	K8BS60N■, K8FS60NC K8XS50N2		120	12	140	14				
	K9BS90N■, K9BS150NC K9FS150NC, K9XS100N2		160	16	170	17				
	K10FS200NC, K10FS400NC K10XS200N2, K10XS400N9		197	19.7	220	22				

※ 모터 품명 끝에 -B (BRAKE) 또는 -E (ENCODER), -BE (BRAKE+ENCODER) 가 들어갈 수 있습니다.

※ 모터 품명 중 ■에는 전원 접압을 나타내는 U (단상 100~115V), C (단상 200~230V)가 들어갑니다.

※ 품명 중 □에는 감속비를 나타내는 숫자가 들어갑니다.

※ 허용 Overhang 하중은 계산식으로도 산출할 수 있습니다.

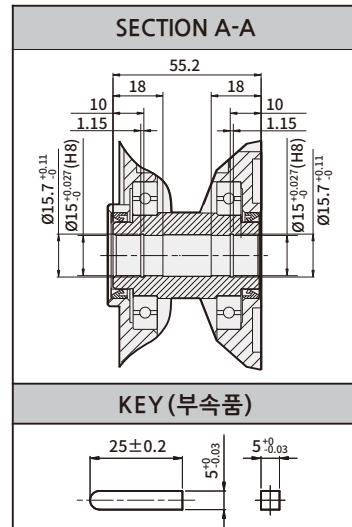
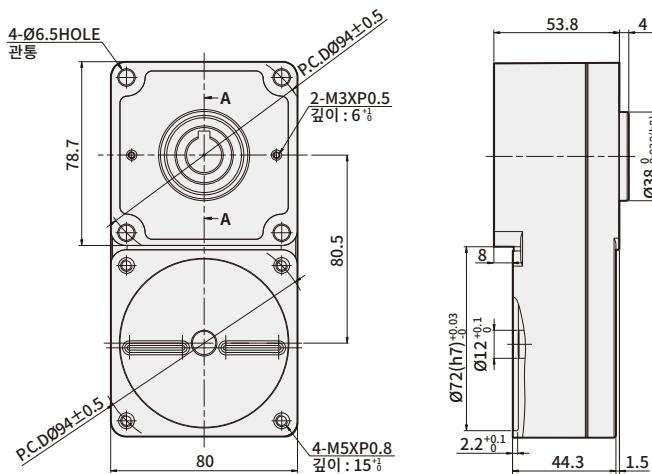
BRUSHLESS DC MOTOR UNIT - Gearhead

DIMENSIONS

GEARHEAD K8H□BTH

K8H□BTH

무게 : 1.5Kg

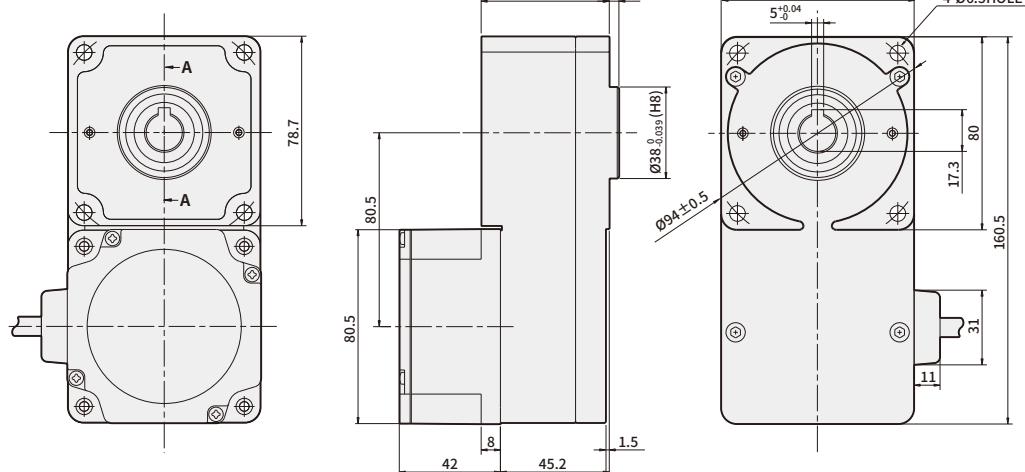


K8BH60N■ + K8H□BTH

K8FH60NC + K8H□BTH

K8XH50N2 + K8H□BTH

무게 : 2.3Kg



DIMENSION TABLE

GEARHEAD 품명	감속비	취부 BOLT
K8H□BTH	5, 10, 15, 20, 30 50, 100, 200	M6 P1.0×70

※ 모터 품명 끝에 -B (BRAKE) 또는 -E (ENCODER), -BE (BRAKE+ENCODER) 가 들어갈 수 있습니다.

※ 모터 품명 중 ■에는 전원 전압을 나타내는 U (단상 100~115V), C (단상 200~230V)가 들어갑니다.

※ 감속기 품명 중 □에는 감속비를 나타내는 숫자가 들어갑니다.

※ GEARED MOTOR 및 FLAT TYPE 감속기에는 취부 BOLT SET가 내장되어 있습니다. (평 WASHER, SPRING WASHER, 육각 NUT 각 4개)

→ GEARHEAD 전달효율

품명	감속비	5	10	15	20	30	50	100	200	
	K6H□B	90%		86%		81%				
	K8H□B	90%		86%		81%				
	K9H□B	90%		86%		81%				
	K10H□BU	90%		86%		81%				
	K6H□BTH	80%	85%							
	K8H□BTH	85%								
	K9H□BTH	85%								
	K10H□BTH	85%								

→ AC MOTOR + GEARHEAD 허용 TORQUE

단위 = N·m

품명	감속비	5	10	15	20	30	50	100	200
	속도제어범위[r/min]	20~600	10~300	6.7~200	5~150	3.3~100	2~60	1~30	0.5~15
K6BH30N■ + K6H□B	100~3000	0.45	0.9	1.4	1.8	2.6	4.3	6	6
		0.9	1.8	2.7	3.6	5.2	8.6	16	16
		1.35	2.7	4.1	5.4	7.7	12.9	25.8	30
		2.2	4.4	6.6	8.8	12.6	21.1	30	30
		0.4	0.85	1.3	1.7	2.6	4.3	8.5	17
		0.85	1.7	2.6	3.4	5.1	8.5	17	34
		1.9	3.8	5.7	7.7	11.5	19.1	38.3	68
		2.1	4.2	6.2	8.3	12.5	21	42	68
품명	감속비	5	10	15	20	30	50	100	200
	속도제어범위[r/min]	20~800	10~400	6.7~266	5~200	3.3~133	2~80	1~40	0.5~20
K6FH30NC+K6H□B	100~3000	0.45	0.9	1.4	1.8	2.6	4.3	6	6
	4000	0.36	0.72	1.08	1.4	2.1	3.4	5.4	5.4
K8FH60NC+K8H□B	100~3000	0.9	1.8	2.7	3.6	5.2	8.6	16	16
	4000	0.68	1.4	2.0	2.7	3.9	6.5	12.9	14
K9FH150NC+K9H□B	100~3000	2.2	4.4	6.6	8.8	12.6	21.1	30	30
	4000	1.4	2.7	4.1	5.4	7.7	12.9	25.8	27
K10FH200NC+K10H□BU	100~3000	2.9	5.9	8.8	11.7	16.8	28	52.7	70
	4000	2	4.1	6.1	8.1	11.6	19.4	36.5	63
K10FH400NC+K10H□BU	100~3000	5.9	11.7	17.6	23.4	33.5	55.9	70	70
	4000	4.3	8.6	12.8	17.1	24.5	40.9	63	63
K6FH30NC+K6H□BTH	100~3000	0.4	0.85	1.3	1.7	2.6	4.3	8.5	17
	4000	0.30	0.64	0.96	1.3	1.9	3.2	6.4	12.8
K8FH60NC+K8H□BTH	100~3000	0.85	1.7	2.6	3.4	5.1	8.5	17	34
	4000	0.64	1.3	1.9	2.6	3.8	6.4	12.8	25.5
K9FH150NC+K9H□BTH	100~3000	2.1	4.2	6.2	8.3	12.5	21	42	68
	4000	1.3	2.6	3.8	5.1	7.7	12.8	25.5	51
K10FH200NC+K10H□BTH	100~3000	2.8	5.5	8.3	11.1	16.6	27.6	55.3	—
	4000	1.9	3.8	5.7	7.7	11.5	19.1	38.3	—
K10FH400NC+K10H□BTH	100~3000	5.5	11.1	16.6	22.1	33.2	55.3	110	—
	4000	4.0	8.1	12.1	16.2	24.2	40.4	80.8	—

※ 모터 품명 끝에 -B (BRAKE) 또는 -E (ENCODER), -BE (BRAKE+ENCODER) 가 들어갈 수 있습니다.

※ 모터 품명 중 ■에는 전원 전압을 나타내는 U (단상 100~115V), C (단상 200~230V)가 들어갑니다.

※ 감속기 품명 중 □에는 감속비를 나타내는 숫자가 들어갑니다.

※ 회전 방향은 □색이 MOTOR와 같은 방향을 나타냅니다. 그 외는 역방향입니다.

※ Flat Gearhead 앞에서 볼 때는 Motor와 반대 방향, Flat Gearhead 뒤 (Motor 설치면 측)에서 볼 때는 Motor와 같은 방향으로 회전합니다.

→ DC MOTOR + GEARHEAD 허용 TORQUE

단위 = N·m

품명	감속비		5	10	15	20	30	50	100	200
	속도제어범위[r/min]		20~600	10~300	6.7~200	5~150	3.3~100	2~60	1~30	0.5~15
K6XH30N2 + K6H□B		100~2500	0.54	1.1	1.6	2.2	3.1	5.2	6	6
		3000	0.3	0.54	0.81	1.1	1.5	2.6	5.2	6
K8XH50N2 + K8H□B		100~2500	0.9	1.8	2.7	3.6	5.2	8.6	16	16
		3000	0.45	0.9	1.4	1.8	2.6	4.3	8.6	16
K9XH100N2 + K9H□B		100~2500	1.8	3.6	5.4	7.2	10.3	17.2	30	30
		3000	0.9	1.8	2.7	3.6	5.2	8.6	17.2	30
K6XH30N2 + K6H□BTH		100~2500	0.48	1	1.5	2	3.1	5.1	10.2	17
		3000	0.2	0.51	0.77	1	1.5	2.6	5.1	10.2
K8XH50N2 + K8H□BTH		100~2500	0.85	1.7	2.6	3.4	5.1	8.5	17	34
		3000	0.43	0.85	1.3	1.7	2.6	4.3	8.5	17
K9XH100N2 + K9H□BTH		100~2500	1.7	3.4	5.1	6.8	10.2	17	34	68
		3000	0.85	1.7	2.6	3.4	5.1	8.5	17	34
품명	감속비		5	10	15	20	30	50	100	200
	속도제어범위[r/min]		20~800	10~400	6.7~267	5~200	3.3~133	2~80	1~40	0.5~20
K10XH200N2 + K10H□BU		100~3000	2.9	5.9	8.8	11.7	16.8	28	52.7	70
		4000	2.0	4.1	6.1	8.1	11.6	19.4	36.5	63
K10XH400N9 + K10H□BU		100~3000	5.9	11.7	17.6	23.4	33.5	55.9	70	70
		4000	4.3	8.6	12.8	17.1	24.5	40.9	63	63
K10XH200N2 + K10H□BTH		100~3000	2.8	5.5	8.3	11.1	16.6	27.6	55.3	—
		4000	1.9	3.8	5.7	7.7	11.5	19.1	38.3	—
K10XH400N9 + K10H□BTH		100~3000	5.5	11.1	16.6	22.1	33.2	55.3	110	—
		4000	4.0	8.1	12.1	16.2	24.2	40.4	80.8	—

※ 모터 품명 끝에 -B (BRAKE) 또는 -E (ENCODER), -BE (BRAKE+ENCODER) 가 들어갈 수 있습니다.

※ 감속기 품명 중 □에는 감속비를 나타내는 숫자가 들어갑니다.

※ 회전 방향은 □색이 MOTOR와 같은 방향을 나타냅니다. 그 외는 역방향입니다.

※ Flat Gearhead 앞에서 볼 때는 Motor와 반대 방향, Flat Gearhead 뒤 (Motor 설치면 측)에서 볼 때는 Motor와 같은 방향으로 회전합니다.

→ 허용 OVERHANG 하중 및 허용 THRUST 하중

품명		감속비	허용 OVERHANG 하중				허용 THRUST 하중			
			출력축 끝단부터 10mm		출력축 끝단부터 20mm					
			N	kgf	N	kgf				
GEARHEAD	K6H□B	5	100	10	150	15	40	4		
		10,15,20	150	15	200	20				
		30,50,100,200	200	20	300	30				
	K8H□B	5	200	20	250	25	100	10		
		10,15,20	300	30	350	35				
		30,50,100,200	450	45	550	55				
	K9H□B	5	300	30	400	40	150	15		
		10,15,20	400	40	500	50				
		30,50,100,200	500	50	650	65				
	K10H□BU	5,10,15,20	550	55	800	80	200	20		
		30,50	1000	100	1250	125	300	30		
		100,200	1400	140	1700	170	400	40		
	K6H□BTH	5,10	450	45	370	37	200	20		
		15~200	500	50	400	40				
	K8H□BTH	5,10	800	80	660	66	400	40		
		15~200	1200	120	1000	100				
	K9H□BTH	5,10	900	90	770	77	500	50		
		15,20	1300	130	1110	111				
		30,50,100,200	1500	150	1280	128				
	K10H□BTH	5,10	1230	123	1070	107	800	80		
		15,20	1680	168	1470	147				
		30,50,100	2040	204	1780	178				
MOTOR	K6BS30N■, K6FS30NC K6XS30N2		70	7	100	10	·THRUST 하중이 걸리지 않도록 해주시오. 어쩔 수 없는 경우에는 모터 중량의 50% 이하로 해주시오.			
	K8BS60N■, K8FS60NC K8XS50N2		120	12	140	14				
	K9BS90N■, K9BS150NC K9FS150NC, K9XS100N2		160	16	170	17				
	K10FS200NC, K10FS400NC K10XS200N2, K10XS400N9		197	19.7	220	22				

※ 모터 품명 끝에 -B (BRAKE) 또는 -E (ENCODER), -BE (BRAKE+ENCODER) 가 들어갈 수 있습니다.

※ 모터 품명 중 ■에는 전원 접압을 나타내는 U (단상 100~115V), C (단상 200~230V)가 들어갑니다.

※ 품명 중 □에는 감속비를 나타내는 숫자가 들어갑니다.

※ 허용 Overhang 하중은 계산식으로도 산출할 수 있습니다.

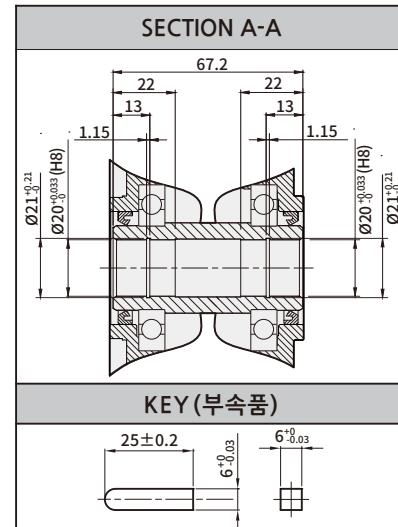
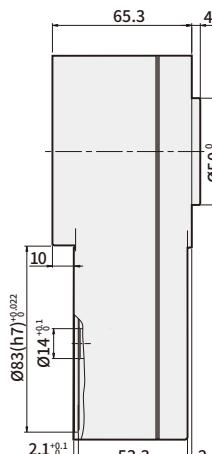
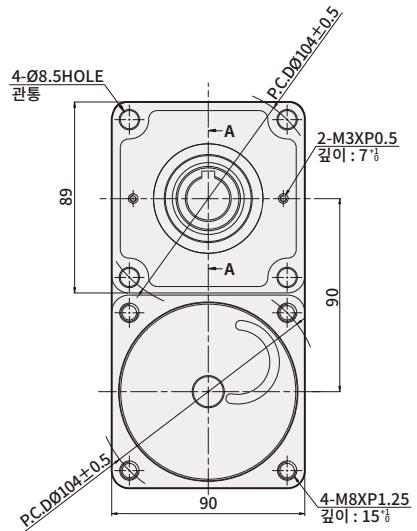
BRUSHLESS DC MOTOR UNIT - Gearhead

DIMENSIONS

GEARHEAD K9H□BTH

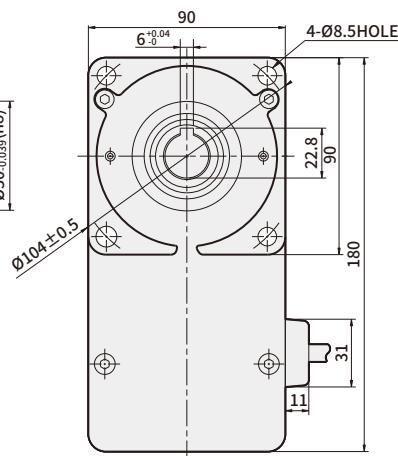
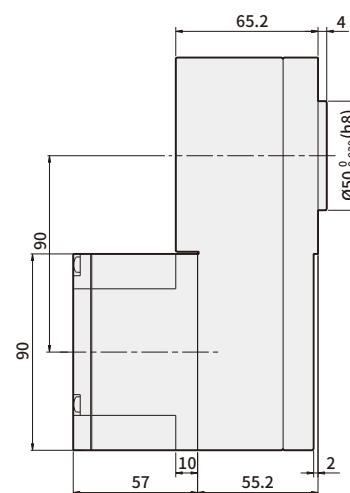
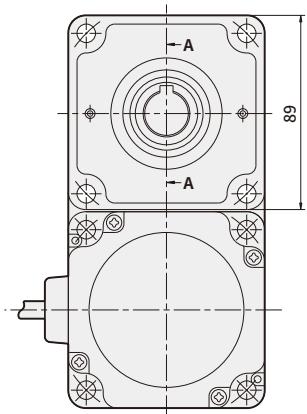
K9H□BTH

무게 : 2.1Kg



K9BH90N■ + K9H□BTH
K9BH150NC + K9H□BTH
K9FH150NC + K9H□BTH
K9XH100N2 + K9H□BTH

무게 : 3.4Kg



DIMENSION TABLE

GEARHEAD 품명	감속비	취부 BOLT
K9H□BTH	5, 10, 15, 20, 30 50, 100, 200	M8 P1.25×90

※ 모터 품명 끝에 -B (BRAKE) 또는 -E (ENCODER), -BE (BRAKE+ENCODER) 가 들어갈 수 있습니다.

※ 모터 품명 중 ■에는 전원 전압을 나타내는 U (단상 100~115V), C (단상 200~230V)가 들어갑니다.

※ 감속기 품명 중 □에는 감속비를 나타내는 숫자가 들어갑니다.

※ GEARED MOTOR 및 FLAT TYPE 감속기에는 취부 BOLT SET가 내장되어 있습니다. (평 WASHER, SPRING WASHER, 육각 NUT 각 4개)

→ GEARHEAD 전달효율

품명	감속비	5	10	15	20	30	50	100	200	
	K6H□B	90%		86%		81%				
	K8H□B	90%		86%		81%				
	K9H□B	90%		86%		81%				
	K10H□BU	90%		86%		81%				
	K6H□BTH	80%	85%							
	K8H□BTH	85%								
	K9H□BTH	85%								
	K10H□BTH	85%								

→ AC MOTOR + GEARHEAD 허용 TORQUE

단위 = N·m

품명	감속비	5	10	15	20	30	50	100	200
	속도제어범위[r/min]	20~600	10~300	6.7~200	5~150	3.3~100	2~60	1~30	0.5~15
K6BH30N■ + K6H□B	100~3000	0.45	0.9	1.4	1.8	2.6	4.3	6	6
		0.9	1.8	2.7	3.6	5.2	8.6	16	16
		1.35	2.7	4.1	5.4	7.7	12.9	25.8	30
		2.2	4.4	6.6	8.8	12.6	21.1	30	30
		0.4	0.85	1.3	1.7	2.6	4.3	8.5	17
		0.85	1.7	2.6	3.4	5.1	8.5	17	34
		1.9	3.8	5.7	7.7	11.5	19.1	38.3	68
		2.1	4.2	6.2	8.3	12.5	21	42	68
품명	감속비	5	10	15	20	30	50	100	200
	속도제어범위[r/min]	20~800	10~400	6.7~266	5~200	3.3~133	2~80	1~40	0.5~20
K6FH30NC+K6H□B	100~3000	0.45	0.9	1.4	1.8	2.6	4.3	6	6
	4000	0.36	0.72	1.08	1.4	2.1	3.4	5.4	5.4
K8FH60NC+K8H□B	100~3000	0.9	1.8	2.7	3.6	5.2	8.6	16	16
	4000	0.68	1.4	2.0	2.7	3.9	6.5	12.9	14
K9FH150NC+K9H□B	100~3000	2.2	4.4	6.6	8.8	12.6	21.1	30	30
	4000	1.4	2.7	4.1	5.4	7.7	12.9	25.8	27
K10FH200NC+K10H□BU	100~3000	2.9	5.9	8.8	11.7	16.8	28	52.7	70
	4000	2	4.1	6.1	8.1	11.6	19.4	36.5	63
K10FH400NC+K10H□BU	100~3000	5.9	11.7	17.6	23.4	33.5	55.9	70	70
	4000	4.3	8.6	12.8	17.1	24.5	40.9	63	63
K6FH30NC+K6H□BTH	100~3000	0.4	0.85	1.3	1.7	2.6	4.3	8.5	17
	4000	0.30	0.64	0.96	1.3	1.9	3.2	6.4	12.8
K8FH60NC+K8H□BTH	100~3000	0.85	1.7	2.6	3.4	5.1	8.5	17	34
	4000	0.64	1.3	1.9	2.6	3.8	6.4	12.8	25.5
K9FH150NC+K9H□BTH	100~3000	2.1	4.2	6.2	8.3	12.5	21	42	68
	4000	1.3	2.6	3.8	5.1	7.7	12.8	25.5	51
K10FH200NC+K10H□BTH	100~3000	2.8	5.5	8.3	11.1	16.6	27.6	55.3	—
	4000	1.9	3.8	5.7	7.7	11.5	19.1	38.3	—
K10FH400NC+K10H□BTH	100~3000	5.5	11.1	16.6	22.1	33.2	55.3	110	—
	4000	4.0	8.1	12.1	16.2	24.2	40.4	80.8	—

※ 모터 품명 끝에 -B (BRAKE) 또는 -E (ENCODER), -BE (BRAKE+ENCODER) 가 들어갈 수 있습니다.

※ 모터 품명 중 ■에는 전원 전압을 나타내는 U (단상 100~115V), C (단상 200~230V)가 들어갑니다.

※ 감속기 품명 중 □에는 감속비를 나타내는 숫자가 들어갑니다.

※ 회전 방향은 □색이 MOTOR와 같은 방향을 나타냅니다. 그 외는 역방향입니다.

※ Flat Gearhead 앞에서 볼 때는 Motor와 반대 방향, Flat Gearhead 뒤 (Motor 설치면 측)에서 볼 때는 Motor와 같은 방향으로 회전합니다.

→ DC MOTOR + GEARHEAD 허용 TORQUE

단위 = N·m

품명	감속비		5	10	15	20	30	50	100	200
	속도제어범위[r/min]		20~600	10~300	6.7~200	5~150	3.3~100	2~60	1~30	0.5~15
K6XH30N2 + K6H□B		100~2500	0.54	1.1	1.6	2.2	3.1	5.2	6	6
		3000	0.3	0.54	0.81	1.1	1.5	2.6	5.2	6
K8XH50N2 + K8H□B		100~2500	0.9	1.8	2.7	3.6	5.2	8.6	16	16
		3000	0.45	0.9	1.4	1.8	2.6	4.3	8.6	16
K9XH100N2 + K9H□B		100~2500	1.8	3.6	5.4	7.2	10.3	17.2	30	30
		3000	0.9	1.8	2.7	3.6	5.2	8.6	17.2	30
K6XH30N2 + K6H□BTH		100~2500	0.48	1	1.5	2	3.1	5.1	10.2	17
		3000	0.2	0.51	0.77	1	1.5	2.6	5.1	10.2
K8XH50N2 + K8H□BTH		100~2500	0.85	1.7	2.6	3.4	5.1	8.5	17	34
		3000	0.43	0.85	1.3	1.7	2.6	4.3	8.5	17
K9XH100N2 + K9H□BTH		100~2500	1.7	3.4	5.1	6.8	10.2	17	34	68
		3000	0.85	1.7	2.6	3.4	5.1	8.5	17	34
품명	감속비		5	10	15	20	30	50	100	200
	속도제어범위[r/min]		20~800	10~400	6.7~267	5~200	3.3~133	2~80	1~40	0.5~20
K10XH200N2 + K10H□BU		100~3000	2.9	5.9	8.8	11.7	16.8	28	52.7	70
		4000	2.0	4.1	6.1	8.1	11.6	19.4	36.5	63
K10XH400N9 + K10H□BU		100~3000	5.9	11.7	17.6	23.4	33.5	55.9	70	70
		4000	4.3	8.6	12.8	17.1	24.5	40.9	63	63
K10XH200N2 + K10H□BTH		100~3000	2.8	5.5	8.3	11.1	16.6	27.6	55.3	—
		4000	1.9	3.8	5.7	7.7	11.5	19.1	38.3	—
K10XH400N9 + K10H□BTH		100~3000	5.5	11.1	16.6	22.1	33.2	55.3	110	—
		4000	4.0	8.1	12.1	16.2	24.2	40.4	80.8	—

※ 모터 품명 끝에 -B (BRAKE) 또는 -E (ENCODER), -BE (BRAKE+ENCODER) 가 들어갈 수 있습니다.

※ 감속기 품명 중 □에는 감속비를 나타내는 숫자가 들어갑니다.

※ 회전 방향은 □색이 MOTOR와 같은 방향을 나타냅니다. 그 외는 역방향입니다.

※ Flat Gearhead 앞에서 볼 때는 Motor와 반대 방향, Flat Gearhead 뒤 (Motor 설치면 측)에서 볼 때는 Motor와 같은 방향으로 회전합니다.

→ 허용 OVERHANG 하중 및 허용 THRUST 하중

품명		감속비	허용 OVERHANG 하중				허용 THRUST 하중			
			출력축 끝단부터 10mm		출력축 끝단부터 20mm					
			N	kgf	N	kgf				
GEARHEAD	K6H□B	5	100	10	150	15	40	4		
		10,15,20	150	15	200	20				
		30,50,100,200	200	20	300	30				
	K8H□B	5	200	20	250	25	100	10		
		10,15,20	300	30	350	35				
		30,50,100,200	450	45	550	55				
	K9H□B	5	300	30	400	40	150	15		
		10,15,20	400	40	500	50				
		30,50,100,200	500	50	650	65				
	K10H□BU	5,10,15,20	550	55	800	80	200	20		
		30,50	1000	100	1250	125	300	30		
		100,200	1400	140	1700	170	400	40		
	K6H□BTH	5,10	450	45	370	37	200	20		
		15~200	500	50	400	40				
	K8H□BTH	5,10	800	80	660	66	400	40		
		15~200	1200	120	1000	100				
	K9H□BTH	5,10	900	90	770	77	500	50		
		15,20	1300	130	1110	111				
		30,50,100,200	1500	150	1280	128				
	K10H□BTH	5,10	1230	123	1070	107	800	80		
		15,20	1680	168	1470	147				
		30,50,100	2040	204	1780	178				
MOTOR	K6BS30N■, K6FS30NC K6XS30N2		70	7	100	10	·THRUST 하중이 걸리지 않도록 해주시오. 어쩔 수 없는 경우에는 모터 중량의 50% 이하로 해주시오.			
	K8BS60N■, K8FS60NC K8XS50N2		120	12	140	14				
	K9BS90N■, K9BS150NC K9FS150NC, K9XS100N2		160	16	170	17				
	K10FS200NC, K10FS400NC K10XS200N2, K10XS400N9		197	19.7	220	22				

※ 모터 품명 끝에 -B (BRAKE) 또는 -E (ENCODER), -BE (BRAKE+ENCODER) 가 들어갈 수 있습니다.

※ 모터 품명 중 ■에는 전원 접압을 나타내는 U (단상 100~115V), C (단상 200~230V)가 들어갑니다.

※ 품명 중 □에는 감속비를 나타내는 숫자가 들어갑니다.

※ 허용 Overhang 하중은 계산식으로도 산출할 수 있습니다.

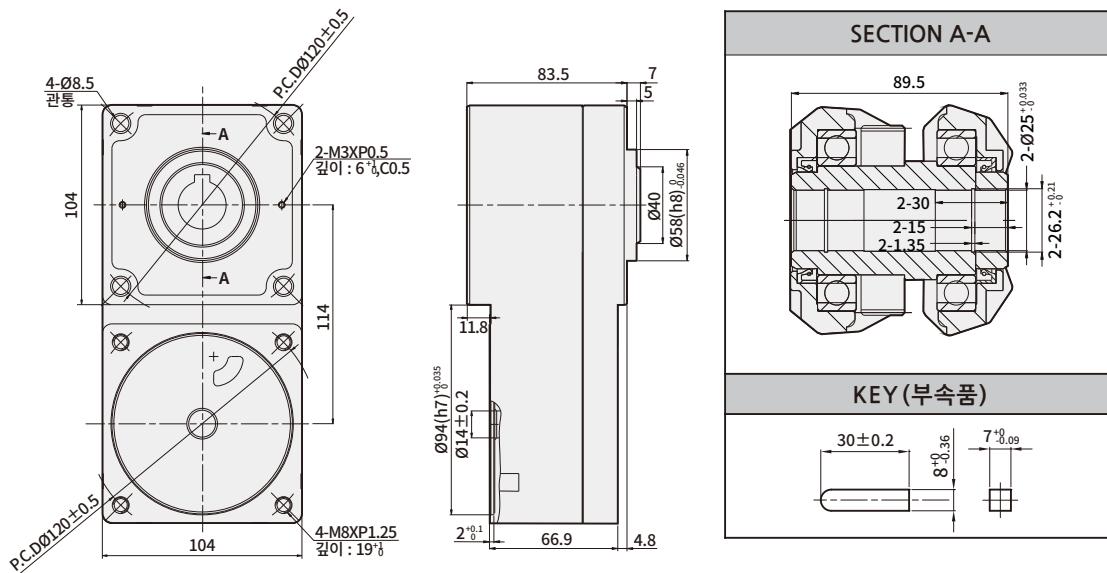
BRUSHLESS DC MOTOR UNIT - Gearhead

DIMENSIONS

GEARHEAD K10H□BTH

K10H□BTH

무게 : 4.9Kg



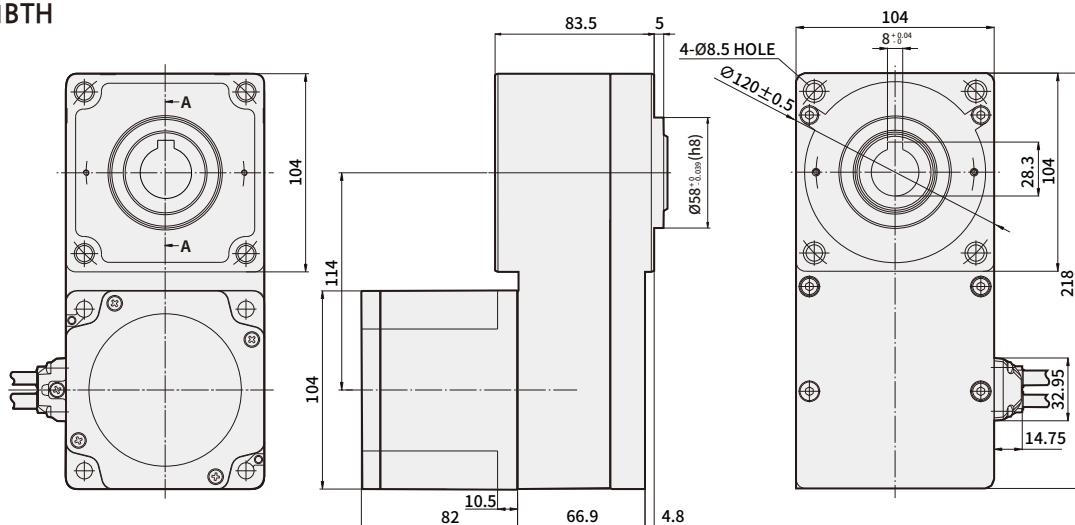
K10FH200NC + K10H□BTH

K10FH400NC + K10H□BTH

K10XH200N2 + K10H□BTH

K10XH400N9 + K10H□BTH

무게 : 7.3Kg



DIMENSION TABLE

GEARHEAD 품명	감속비	취부 BOLT
K10H□BTH	5, 10, 15, 20, 30 50, 100	M8 P1.25×100

※ 모터 품명 끝에 -B (BRAKE) 또는 -E (ENCODER), -BE (BRAKE+ENCODER) 가 들어갈 수 있습니다.

※ 감속기 품명 중 □에는 감속비를 나타내는 숫자가 들어갑니다.

※ GEARED MOTOR 및 FLAT TYPE 감속기에는 취부 BOLT SET가 내장되어 있습니다. (평 WASHER, SPRING WASHER, 융각 NUT 각 4개)

→ GEARHEAD 전달효율

품명	감속비	5	10	15	20	30	50	100	200	
	K6H□B	90%		86%		81%				
	K8H□B	90%		86%		81%				
	K9H□B	90%		86%		81%				
	K10H□BU	90%		86%		81%				
	K6H□BTH	80%	85%							
	K8H□BTH	85%								
	K9H□BTH	85%								
	K10H□BTH	85%								

→ AC MOTOR + GEARHEAD 허용 TORQUE

단위 = N·m

품명	감속비	5	10	15	20	30	50	100	200
	속도제어범위[r/min]	20~600	10~300	6.7~200	5~150	3.3~100	2~60	1~30	0.5~15
K6BH30N■ + K6H□B	100~3000	0.45	0.9	1.4	1.8	2.6	4.3	6	6
		0.9	1.8	2.7	3.6	5.2	8.6	16	16
		1.35	2.7	4.1	5.4	7.7	12.9	25.8	30
		2.2	4.4	6.6	8.8	12.6	21.1	30	30
		0.4	0.85	1.3	1.7	2.6	4.3	8.5	17
		0.85	1.7	2.6	3.4	5.1	8.5	17	34
		1.9	3.8	5.7	7.7	11.5	19.1	38.3	68
		2.1	4.2	6.2	8.3	12.5	21	42	68
품명	감속비	5	10	15	20	30	50	100	200
	속도제어범위[r/min]	20~800	10~400	6.7~266	5~200	3.3~133	2~80	1~40	0.5~20
K6FH30NC+K6H□B	100~3000	0.45	0.9	1.4	1.8	2.6	4.3	6	6
	4000	0.36	0.72	1.08	1.4	2.1	3.4	5.4	5.4
K8FH60NC+K8H□B	100~3000	0.9	1.8	2.7	3.6	5.2	8.6	16	16
	4000	0.68	1.4	2.0	2.7	3.9	6.5	12.9	14
K9FH150NC+K9H□B	100~3000	2.2	4.4	6.6	8.8	12.6	21.1	30	30
	4000	1.4	2.7	4.1	5.4	7.7	12.9	25.8	27
K10FH200NC+K10H□BU	100~3000	2.9	5.9	8.8	11.7	16.8	28	52.7	70
	4000	2	4.1	6.1	8.1	11.6	19.4	36.5	63
K10FH400NC+K10H□BU	100~3000	5.9	11.7	17.6	23.4	33.5	55.9	70	70
	4000	4.3	8.6	12.8	17.1	24.5	40.9	63	63
K6FH30NC+K6H□BTH	100~3000	0.4	0.85	1.3	1.7	2.6	4.3	8.5	17
	4000	0.30	0.64	0.96	1.3	1.9	3.2	6.4	12.8
K8FH60NC+K8H□BTH	100~3000	0.85	1.7	2.6	3.4	5.1	8.5	17	34
	4000	0.64	1.3	1.9	2.6	3.8	6.4	12.8	25.5
K9FH150NC+K9H□BTH	100~3000	2.1	4.2	6.2	8.3	12.5	21	42	68
	4000	1.3	2.6	3.8	5.1	7.7	12.8	25.5	51
K10FH200NC+K10H□BTH	100~3000	2.8	5.5	8.3	11.1	16.6	27.6	55.3	—
	4000	1.9	3.8	5.7	7.7	11.5	19.1	38.3	—
K10FH400NC+K10H□BTH	100~3000	5.5	11.1	16.6	22.1	33.2	55.3	110	—
	4000	4.0	8.1	12.1	16.2	24.2	40.4	80.8	—

※ 모터 품명 끝에 -B (BRAKE) 또는 -E (ENCODER), -BE (BRAKE+ENCODER) 가 들어갈 수 있습니다.

※ 모터 품명 중 ■에는 전원 전압을 나타내는 U (단상 100~115V), C (단상 200~230V)가 들어갑니다.

※ 감속기 품명 중 □에는 감속비를 나타내는 숫자가 들어갑니다.

※ 회전 방향은 █색이 MOTOR와 같은 방향을 나타냅니다. 그 외는 역방향입니다.

※ Flat Gearhead 앞에서 볼 때는 Motor와 반대 방향, Flat Gearhead 뒤 (Motor 설치면 측)에서 볼 때는 Motor와 같은 방향으로 회전합니다.

→ DC MOTOR + GEARHEAD 허용 TORQUE

단위 = N·m

품명	감속비		5	10	15	20	30	50	100	200
	속도제어범위[r/min]		20~600	10~300	6.7~200	5~150	3.3~100	2~60	1~30	0.5~15
K6XH30N2 + K6H□B		100~2500	0.54	1.1	1.6	2.2	3.1	5.2	6	6
		3000	0.3	0.54	0.81	1.1	1.5	2.6	5.2	6
K8XH50N2 + K8H□B		100~2500	0.9	1.8	2.7	3.6	5.2	8.6	16	16
		3000	0.45	0.9	1.4	1.8	2.6	4.3	8.6	16
K9XH100N2 + K9H□B		100~2500	1.8	3.6	5.4	7.2	10.3	17.2	30	30
		3000	0.9	1.8	2.7	3.6	5.2	8.6	17.2	30
K6XH30N2 + K6H□BTH		100~2500	0.48	1	1.5	2	3.1	5.1	10.2	17
		3000	0.2	0.51	0.77	1	1.5	2.6	5.1	10.2
K8XH50N2 + K8H□BTH		100~2500	0.85	1.7	2.6	3.4	5.1	8.5	17	34
		3000	0.43	0.85	1.3	1.7	2.6	4.3	8.5	17
K9XH100N2 + K9H□BTH		100~2500	1.7	3.4	5.1	6.8	10.2	17	34	68
		3000	0.85	1.7	2.6	3.4	5.1	8.5	17	34
품명	감속비		5	10	15	20	30	50	100	200
	속도제어범위[r/min]		20~800	10~400	6.7~267	5~200	3.3~133	2~80	1~40	0.5~20
K10XH200N2 + K10H□BU		100~3000	2.9	5.9	8.8	11.7	16.8	28	52.7	70
		4000	2.0	4.1	6.1	8.1	11.6	19.4	36.5	63
K10XH400N9 + K10H□BU		100~3000	5.9	11.7	17.6	23.4	33.5	55.9	70	70
		4000	4.3	8.6	12.8	17.1	24.5	40.9	63	63
K10XH200N2 + K10H□BTH		100~3000	2.8	5.5	8.3	11.1	16.6	27.6	55.3	—
		4000	1.9	3.8	5.7	7.7	11.5	19.1	38.3	—
K10XH400N9 + K10H□BTH		100~3000	5.5	11.1	16.6	22.1	33.2	55.3	110	—
		4000	4.0	8.1	12.1	16.2	24.2	40.4	80.8	—

※ 모터 품명 끝에 -B (BRAKE) 또는 -E (ENCODER), -BE (BRAKE+ENCODER) 가 들어갈 수 있습니다.

※ 감속기 품명 중 □에는 감속비를 나타내는 숫자가 들어갑니다.

※ 회전 방향은 □색이 MOTOR와 같은 방향을 나타냅니다. 그 외는 역방향입니다.

※ Flat Gearhead 앞에서 볼 때는 Motor와 반대 방향, Flat Gearhead 뒤 (Motor 설치면 측)에서 볼 때는 Motor와 같은 방향으로 회전합니다.

→ 허용 OVERHANG 하중 및 허용 THRUST 하중

품명		감속비	허용 OVERHANG 하중				허용 THRUST 하중			
			출력축 끝단부터 10mm		출력축 끝단부터 20mm					
			N	kgf	N	kgf				
GEARHEAD	K6H□B	5	100	10	150	15	40	4		
		10,15,20	150	15	200	20				
		30,50,100,200	200	20	300	30				
	K8H□B	5	200	20	250	25	100	10		
		10,15,20	300	30	350	35				
		30,50,100,200	450	45	550	55				
	K9H□B	5	300	30	400	40	150	15		
		10,15,20	400	40	500	50				
		30,50,100,200	500	50	650	65				
	K10H□BU	5,10,15,20	550	55	800	80	200	20		
		30,50	1000	100	1250	125	300	30		
		100,200	1400	140	1700	170	400	40		
	K6H□BTH	5,10	450	45	370	37	200	20		
		15~200	500	50	400	40				
	K8H□BTH	5,10	800	80	660	66	400	40		
		15~200	1200	120	1000	100				
	K9H□BTH	5,10	900	90	770	77	500	50		
		15,20	1300	130	1110	111				
		30,50,100,200	1500	150	1280	128				
	K10H□BTH	5,10	1230	123	1070	107	800	80		
		15,20	1680	168	1470	147				
		30,50,100	2040	204	1780	178				
MOTOR	K6BS30N■, K6FS30NC K6XS30N2		70	7	100	10	·THRUST 하중이 걸리지 않도록 해주시오. 어쩔 수 없는 경우에는 모터 중량의 50% 이하로 해주시오.			
	K8BS60N■, K8FS60NC K8XS50N2		120	12	140	14				
	K9BS90N■, K9BS150NC K9FS150NC, K9XS100N2		160	16	170	17				
	K10FS200NC, K10FS400NC K10XS200N2, K10XS400N9		197	19.7	220	22				

※ 모터 품명 끝에 -B (BRAKE) 또는 -E (ENCODER), -BE (BRAKE+ENCODER) 가 들어갈 수 있습니다.

※ 모터 품명 중 ■에는 전원 접압을 나타내는 U (단상 100~115V), C (단상 200~230V)가 들어갑니다.

※ 품명 중 □에는 감속비를 나타내는 숫자가 들어갑니다.

※ 허용 Overhang 하중은 계산식으로도 산출할 수 있습니다.